

SEMANTICA ALGEBRICA DELLO SMALL

Diamo ora la semantica, secondo lo schema già adottato per l'A-While e l'A-McCarthy, di un linguaggio più complesso che è sostanzialmente lo SMALL definito in [18].

Sia  $\underline{A}=(A, f^A, c^A)$  un prefissato tipo di dati

Sintassi astratta

La sintassi astratta di SMALL è definibile in BNF come segue:

I, L, P, F: id

C, C<sub>1</sub>, C<sub>2</sub>: cmd

E, E<sub>1</sub>, E<sub>2</sub>: exp

D, D<sub>1</sub>, D<sub>2</sub>: dec

Pr : prg

I ::= I<sub>1</sub> | I<sub>2</sub> | ...

C ::= (I:=E) | (output E) | P(E) | (if E then C<sub>1</sub> else C<sub>2</sub>) |  
 (C<sub>1</sub>;C<sub>2</sub>) | (While E do C) | (I:C) | (go to L) |  
 (begin D;C end)

E ::= I | read | True, False | f(E) | c | F(E) | (if E then E<sub>1</sub>  
else E<sub>2</sub>)

D ::= (const I=E) | (var I=E) | (D<sub>1</sub>;D<sub>2</sub>) | (proc P(I)= E) |  
 (fun F(I)= E)

Pr ::= (Program C)

ID, CMD, EXP, DEC, PRG sono gli insiemi di termini relativi alle sorte id, cmd, exp, dec, prg di una segna-

tura  $\Sigma_0$ , facilmente definibile, che esprima la sintassi sopra descritta.

### Definizione della base $\underline{B}$

Consideriamo i seguenti domini semantici ove  $+$  indica somma disgiunta e  $(A \rightarrow B)$  l'insieme delle funzioni da  $A$  in  $B$ ,

$A$  : l'insieme dei valori del tipo di dati  $\underline{A}$

$Bv$  : {True, False}

$Loc$  = insieme di locazioni,  $l \in Loc$

$Ev$  =  $A + Bv + Loc$ , valori esprimibili,  $e \in Ev$

$Iv$  =  $A^*$  sequenze finite di valori, valori di input,  $ie \in Iv$

$Ov$  =  $A^* \times \{Stop\}$ , valori di output,  $o \in Ov$

$$\left\{ \begin{array}{l} Env = \bigcup_{i \in \mathbb{N}} Env_i, \text{ ambienti}, \delta \in Env \\ Env_0 = (ID \rightarrow Bv + CMD + \{unbound\}) \\ Env_{i+1} = (ID \rightarrow Ev + CMD + Proc_i + Fun_i + \{unbound\}) \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} Proc = \bigcup_{i \in \mathbb{N}} Proc_i \\ Proc_i = CMD \times ID \times Env_i \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} Fun = \bigcup_{i \in \mathbb{N}} Fun_i \\ Fun_i = EXP \times ID \times Env_i \end{array} \right.$$

$Store$  =  $(Loc \rightarrow (Ev + \{unused\}))$ , memorie

$Sta$  =  $Store \times Iv \times Ov$ , stati,  $\varphi \in Sta$

$Seq$  = {Jump, Continue}, marche di sequenza

Oltre ai domini semantici sopra dati in  $\underline{B}$  vi sono le componenti di tali domini semantici e gli insiemi ottenuti da queste per prodotto cartesiano  $\times$ , somma disgiunta  $+$ , esponenziazione insiemistica  $\rightarrow$ .

Su tali domini assumiamo le seguenti operazioni semantiche:

- 1) **funzioni di accoppiamento**  $(-, -)$  e **proiezioni** tali che se

$$y \in A \times B \times \dots \times C, \quad A \neq B \neq \dots \neq C$$

allora

$$y \downarrow A, y \downarrow B, \dots, y \downarrow C$$

sono le proiezioni di  $y$  su  $A, B, \dots, C$  rispettivamente

- 2) **funzioni di estrazione** e di **immersione** per somme disgiunte, che non indicheremo esplicitamente cioè se  $a \in A$  allora  $a$  continua a indicare l'elemento corrispondente di  $A$  in ogni somma disgiunta contenente  $A$  (sarà il contesto a disambiguare)

- 3) **operazioni di applicazione funzionale**, tali che se  $f \in (A \rightarrow B)$  e  $a \in A$  allora  $fa$  è il valore di  $f$  su  $a$ .

**funzioni di aggiornamento** tali che

$$f[a/x]y = \begin{cases} fy & \text{se } x \neq y \\ a & \text{se } x = y \end{cases}$$

$$f[g]y = \begin{cases} fy & \text{se } gy = \text{unbound} \\ gy & \text{altrimenti} \end{cases}$$

ove unbound è un particolare elemento del codominio di  $f$  e  $g$  (vedi sopra)

- 4) le usuali **operazioni su sequenze**: **first**, **rest**, **giustaposizione** (indicata con  $\cup$ ) e **sostituzione in**

dicata ancora con [ / ] ove

$$(x_1 \dots x_n)[y_i/x_i] = (x_1 \dots y_i \dots x_n)$$

- 5) **funzioni condizionali e test booleani** di uguaglianza e appartenenza a componenti di somme disgiunte
- 6)  $\lambda$  : stringa vuota  
( ) : ambiente vuoto  
[ ] : memoria vuota  
**new**: Store  $\rightarrow$  Loc , funzione tale che new x fornisce la prima (in un prefissato ordine) locazione che nello Store x vale unused, error se tale locazione non c'è .  
**J** : CMD  $\rightarrow$  Env , funzione di legame per la etichetta go to come vedremo avanti
- 7) **Tutte le operazioni** di sopra si intendono **error-estese** cioè forniscono error se prendono error come argomento (error è un elemento particolare che sarà introdotto fra poco .

Osserviamo che la semantica del go to sarà trattata in base ai seguenti principi:

- La semantica di un comando in un dato stato e in un dato ambiente fornisce uno stato e una marca di sequenza (Jump o Continue) che informa se nella semantica del comando sono utilizzate equazioni semantiche di go to .
- Vi è una funzione  $J: \text{CMD} \rightarrow \text{Env}$  che lega ogni etichetta di go to con un opportuno comando

- Il campo di legame di ogni etichetta è il più piccolo blocco `begin/end` in cui essa compare .
- Si può saltare entro le alternative di un condizionale ed entro il campo di un `While`
- Se un'etichetta compare in entrambi le alternative di un condizionale o in entrambi i comandi di un comando composto  $C_1;C_2$  allora è considerata solo la seconda occorrenza dell'etichetta.
- A ogni etichetta  $L$  è legato
  - i) il comando  $C$  che segue  $L$  nel suo campo di legame se  $L$  non compare nel corpo di un comando (While ...)
  - ii)  $C; \text{While} (\dots)$  altrimenti

La definizione di  $J$  è quindi esprimibile per induzione come segue:

$$\begin{aligned}
 J(I := E) &= J(P(E)) = J(\text{output} E) = J(\text{goto } L) = \\
 &= J(\text{begin } D; C \text{ end}) = ()
 \end{aligned}$$

$$J(I : C) = J(C)[C/I]$$

$$J(\text{if } E \text{ then } C_1 \text{ else } C_2) = J(C_1) [J(C_2)]$$

$$\begin{aligned}
 J(C_1; C_2)L &= J(C_2)L = \text{unbound} \supset [J(C_1)L = \text{unbound} \supset \text{unbound}, \\
 &\quad (J(C_1)L; C_2)], J(C_2)L
 \end{aligned}$$

$$J(\text{While } E \text{ do } C) = J(C)L = \text{unbound} \supset \text{unbound},$$

$$(J(C)L; (\text{While } E \text{ do } C))$$

È una cosa ovvia definire una segnatura  $\Sigma$  di-  
 giunta dalla segnatura sintattica  $\Sigma_0$  tale che  $\underline{B}$   
 risulti una  $\Sigma$ -algebra.

Sia  $\Sigma'$  la segnatura ottenuta congiungendo  $\Sigma_0$   
 e  $\Sigma$  e aggiungendo degli operatori interpretativi  
 $\underline{E}, \underline{c}, \underline{Q}, \underline{D}, \underline{J}, \underline{P}$  relativi alle seguenti funzioni  
 di interpretazione

$$\underline{E} : \text{EXP} \times \text{Env} \times \text{Sta} \longrightarrow (\text{Ev} \times \text{Sta}) + \{\text{error}\}$$

$$\underline{Q} : \text{EXP} \times \text{Env} \times \text{Sta} \longrightarrow \text{Ev} + \{\text{error}\}$$

$$\underline{c} : \text{CMD} \times \text{Env} \times \text{Sta} \longrightarrow (\text{Sta} \times \text{Seq}) + \{\text{error}\}$$

$$\underline{D} : \text{DEC} \times \text{Env} \times \text{Sta} \longrightarrow (\text{Env} \times \text{Sta}) + \{\text{error}\}$$

$$\underline{P} : \text{PRG} \times \text{Iv} \longrightarrow \text{Ov} + \{\text{error}\}$$

#### Equazioni semantiche

Nel seguito abbrevieremo  $(x, (y...z))$  con  $(x, y...z)$

$$\underline{E}(\underline{c})\delta\varphi = c$$

$$\underline{E}(\underline{I})\delta\varphi = \delta I = \text{unbound} \supset \text{error}, \delta I$$

$$\underline{E}(\underline{\text{True}})\delta\varphi = \text{True}$$

$$\underline{E}(\underline{\text{False}})\delta\varphi = \text{False}$$

$$\underline{Q}(\underline{E})\delta\varphi = \underline{E}(\underline{E})\delta\varphi \in \text{Loc} \supset [(\varphi \downarrow \text{store})(\underline{E}(\underline{E})\delta\varphi) = \text{unused} \supset \\ \supset \text{error}, (\varphi \downarrow \text{store})(\underline{E}(\underline{E})\delta\varphi)], \underline{E}(\underline{E})\delta\varphi$$

$$\underline{E}(\underline{fE})\delta\varphi = \underline{Q}(\underline{E})\delta\varphi \in A \supset f(\underline{Q}(\underline{E})\delta\varphi), \text{error}$$

$$\underline{E}(\underline{\text{read}})\delta\varphi = \varphi \downarrow \text{Iv} = \lambda \supset \text{error}, (\text{first}(\varphi \downarrow \text{Iv}), \\ \varphi [\text{rest}(\varphi \downarrow \text{Iv}) / \varphi \downarrow \text{Iv}])$$

$$\begin{aligned}
\underline{\mathcal{E}}(\text{if } E \text{ then } E_1 \text{ else } E_2)\delta\varphi &= \underline{\mathcal{R}}(E) \in \text{Bv} \supset [\underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi \supset \\
&\supset \underline{\mathcal{E}}(E_1)\delta\varphi, \underline{\mathcal{E}}(E_2)\delta\varphi] , \text{error} \\
\underline{\mathcal{E}}(I:=E)\delta\varphi &= \varphi I \in \text{Loc} \supset ( (\varphi \downarrow \text{Store}) [\underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi/\varphi I] , \varphi \downarrow \text{Iv}, \\
&\varphi \downarrow \text{Ov}, \text{Continue} ), \text{error} \\
\underline{\mathcal{E}}(\text{Output } E)\delta\varphi &= (\varphi [\varphi \downarrow \text{Ov} \cup \underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi/\varphi \downarrow \text{Ov}] , \text{Continue} ) \\
\underline{\mathcal{E}}(\text{if } E \text{ then } C_1 \text{ else } C_2)\delta\varphi &= \underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi \in \text{Bv} \supset [\underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi \supset \\
&\supset \underline{\mathcal{E}}(C_1)\delta\varphi, \underline{\mathcal{E}}(C_2)\delta\varphi] , \text{error} \\
\underline{\mathcal{E}}(I:C)\delta\varphi &= \underline{\mathcal{E}}(C)\delta\varphi \\
\underline{\mathcal{E}}(\text{goto } I)\delta\varphi &= \delta I \in \text{CMD} \supset ( \underline{\mathcal{E}}(\delta I)\delta\varphi \downarrow \text{Sta} , \text{Jump} ), \text{error} \\
\underline{\mathcal{E}}(C_1;C_2)\delta\varphi &= \underline{\mathcal{E}}(C_1)\delta\varphi \downarrow \text{Seq} = \text{Jump} \supset \underline{\mathcal{E}}(C_1)\delta\varphi, \\
&\underline{\mathcal{E}}(C_2)\delta(\underline{\mathcal{E}}(C_1)\delta\varphi \downarrow \text{Sta} ) \\
\underline{\mathcal{E}}(\text{While } E \text{ do } C)\delta\varphi &= \underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi \in \text{Bv} \supset \\
&\supset [\underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi \supset [\underline{\mathcal{E}}(C)\delta\varphi \downarrow \text{Seq}=\text{Jump} \supset \underline{\mathcal{E}}(C)\delta\varphi , \\
&\underline{\mathcal{E}}(\text{While } E \text{ do } C)\delta(\underline{\mathcal{E}}(C)\delta\varphi \downarrow \text{Sta} )] , \\
&(\varphi, \text{Continue}) ] , \text{error} \\
\underline{\mathcal{E}}(F(E))\delta\varphi &= \underline{\mathcal{E}}(\delta F \downarrow \text{CMD}) \Psi (F, \Phi(E), \delta, \varphi) \\
\underline{\mathcal{E}}(F(E))\delta\varphi &= \underline{\mathcal{E}}(\delta F \downarrow \text{EXP}) \Psi (F, \Phi(E), \delta, \varphi) \\
&\text{ove } \Psi \text{ fornisce ambiente e stato secondo il} \\
&\text{passaggio dei parametri e la valutazione del} \\
&\text{parametro attuale , } \Phi(E) \text{ (cfr. oltre )} \\
\underline{\mathcal{E}}(\text{begin } D;C \text{ end})\delta\varphi &= \underline{\mathcal{E}}(C)( (\underline{\mathcal{D}}(D)\delta\varphi \downarrow \text{Env}) [\underline{\mathcal{J}}(C)] )(\underline{\mathcal{D}}(D)\delta\varphi \downarrow \text{Sta}) \\
\underline{\mathcal{D}}(\text{const } I=E)\delta\varphi &= ( \delta[\underline{\mathcal{R}}(E)\delta\varphi/I] , \varphi )
\end{aligned}$$



$$\underline{D}(\underline{\text{var}} I=E)\delta\varphi = \text{new}(\varphi \downarrow \text{Store}) = \text{error} \supset \text{error},$$

$$\left( \delta [ I / \text{new}(\varphi \downarrow \text{Store}) ] , \right.$$

$$\left. \varphi [ \underline{Q}(E)\delta\varphi / \text{new}(\varphi \downarrow \text{Store}) ] \right)$$

$$\underline{D}(\underline{\text{proc}} P(I);C)\delta\varphi = ( \delta [ (C,P,I,\delta) / I ] , \varphi )$$

$$\underline{D}(\underline{\text{fun}} F(I);E)\delta\varphi = ( \delta [ (E,F,I,\delta) / I ] , \varphi )$$

$$\underline{D}(D_1;D_2)\delta\varphi = \underline{D}(D_2) ( \delta [ \underline{D}(D_1)\delta\varphi \downarrow \text{Env} ] ) ( \varphi [ \underline{D}(D_1)\delta\varphi \downarrow \text{Sta} ] )$$

$$\underline{Q}(\underline{\text{program}} C)i = ( ( \underline{E}(C)() ([ ], i, \lambda ) ) \downarrow \text{OV}, \text{Stop} )$$

Osserviamo che nella semantica della chiamata di procedura la definizione di  $\Phi$  determina il tipo di valutazione e quella di  $\Psi$  il tipo di passaggio dei parametri secondo una **valutazione per valore** e un **passaggio per risultato**, cioè:

$$\begin{cases} \underline{D}(E)\delta\varphi = \underline{E}(E)\delta\varphi & (\text{valutazione del parametro attuale}) \\ \Psi(P, \underline{D}(E)\delta\varphi, \delta, \varphi) = ( \delta P \downarrow \text{Env} [ \underline{D}(E)\delta\varphi / I ] , \varphi ) \end{cases}$$

Si può comunque definire  $\underline{D}$  in altri modi ad esempio **per testo** o **per nome** ponendo rispettivamente  $\underline{D}(E)\delta\varphi = E$  o  $\underline{D}(E)\delta\varphi = (E, \delta)$ , in tal caso si deve però ammettere che gli identificatori (parametri formali) possano essere legati ad entità quali testi o nomi.

Bisogna quindi estendere l'equazione semantica di  $\underline{E}(I)\delta\varphi$  (e conseguentemente i domini semantici) ponendo:

**per testo**

$$\underline{E}(I)\delta\varphi = \delta I = \text{unbound} \supset \text{error}, (\delta I \in \text{EXP} \supset \underline{E}(\delta I)\delta\varphi, \delta I)$$



per nome

$$\underline{\xi}(I)\delta\varphi = \delta I = \text{unbound } \supset \text{error,}$$

$$(\delta I = (E, \delta') \in \text{EXP} \times \text{Env} \supset \underline{\xi}(E)\delta'\varphi, \delta I)$$

Analogamente data una definizione di  $\mathbb{Q}$  si può definire la semantica con altri tipi di passaggi, per esempio per valore o valore/risultato ponendo:

$$\begin{aligned} \text{i) per valore } \underline{\xi}(P(E))\delta\varphi &= \\ &= \underline{\xi}(\delta P \downarrow \text{CMD})(\delta P \downarrow \text{Env} [\text{new}(\varphi \downarrow \text{Store}) / \delta P \downarrow \text{ID}], \\ &\quad \varphi [\varphi \downarrow \text{Store} [\mathbb{Q}(E)\delta\varphi / \text{new}(\varphi \downarrow \text{Store})] / \varphi \downarrow \text{Store}]) \end{aligned}$$

ii) per valore/risultato

$$\begin{aligned} \underline{\xi}(P(E))\delta\varphi &= \underline{\xi}(E)\delta\varphi \in \text{Loc} \supset \\ &\supset \# [\# \downarrow \text{Store} [\# \downarrow \text{Store} (\text{new}(\# \downarrow \text{Store})) / \underline{\xi}(E)\delta\varphi]] \end{aligned}$$

error

(# è il 2° membro di i) )

Notiamo ancora che se nelle definizioni di  $\Psi$  si pone  $\delta$  al posto di  $\delta P \downarrow \text{Env}$  si ha una chiamata di procedura con binding dinamico piuttosto che statico.

Il discorso è analogo nel caso della chiamata di funzione laddove  $\tau$  è sostituito da  $\xi$  e CMD da EXP.

Tale specifica algebrica della semantica dello SMALL è consistente come si può verificare utilizzando metodi descritti in [26], [27] e inoltre esiste (cfr. [27]) l'algebra  $\underline{\mathbb{I}}$  iniziale nella classe di tutte le  $\Sigma_B^1$ -algebre che soddisfano le date equazioni semantiche.

A partire da  $\underline{\xi}^I, \underline{\alpha}^I, \underline{\tau}^I, \underline{\mathcal{D}}^I, \underline{\mathcal{Q}}^I$  si possono quindi definire le funzioni di interpretazione  $\xi, \alpha, \tau, \mathcal{D}, \mathcal{Q}$ , secondo quanto si è detto precedentemente (cfr. A-While).

Inoltre a partire da  $\mathcal{P}$  si può definire una funzione di interpretazione  $\mathcal{P}_{\infty}$  per programmi che non terminano fornendo una sequenza infinita di valori.

Basta porre a tal fine

$$\begin{aligned} \mathcal{P}_{\infty}(\text{program } C)i &= ( \mathcal{P}(\text{program } C)i \in A^* \times \{\text{Stop}\} \supset \\ &\supset \mathcal{P}(\text{program } C)i, \\ &(\{ t_0^I \mid \underline{I} \models \mathcal{C}(C)(\square, i, \lambda) = \\ &= (t_0, t_1, t_0, t_8) \} , \sqsubset ) \end{aligned}$$

ove  $t_0^I$  è la valutazione di  $t_0$  in  $\underline{I}$  e  $\sqsubset$  è l'ordinamento per lunghezza di  $A^*$  ( $t_0^I$  è un elemento di  $A^*$ ).

